PyBot

Status:	Finanziert (November 2020)
Rücklagen:	0 Euro
Wunschbrunnen-Fach:	?
Benötigter Betrag:	190€

Wofür werden Mittel beantragt

PyBot - Arduino M0 based Scara Robotic Arm Kit.

- 182€ Komplettbausatz (Elektronik, Mechanik, gedruckte Teile mit Spezialfilament) + Versand
- https://www.jjrobots.com/scara-robotic-arm-by-jjrobots/
- https://www.thingiverse.com/thing:4579405

Das ist ein (Komplett)Bausatz eines „scara-Roboterarms“, welcher dann (u.A.) in Python programmiert werden kann. Es steht eine fertige Control App und ein SDK für Python zur Verfügung, um die Inbetriebnahme zu erleichtern/ermöglichen. Durch die Schnittstelle zu Python kann man möglicherweise in PySpace Veranstaltungen von Sven das Thema / den Bot als praktisches, hardwarenahes Exponat aufgreifen.

Ansprechpartner

Antragssteller: Andree Brodt, Sven Neumann

Verantwortlich(e) nach möglicher Freigabe: Andree Brodt, Sven Neumann

Weitere Informationen

Dringlichkeit (hoch/mittel/niedrig): mittel

Sicherheitsrelevant (wenn ja, warum): nein

Vorteile für den Verein: Lerneffekt - hardwarenahes Programmieren in Python anwenden, Exponat für den Space & bei Veranstaltungen

Nachteile für den Verein: keine

Wer ist Nutzer: Vereinsmitglieder & Gäste

Bemerkung: Dieses Projekt ist mehr als nur ein reines Spaßprojekt - man setzt sich mit dem Thema Bewegungssteuerung mittels inverse Kinematik auseinander, zudem bietet eine Control-App und ein schon vorhandenes SDK für Python die Möglichkeit einer einfachen Inbetriebnahme und praktischen Nutzung erlernter Inhalte aus den PySpace-Veranstaltungen.

https://www.jjrobots.com/pybot-control-app-code-arduino-code/

https://www.jjrobots.com/scara-robotic-arm-by-jjrobots/

From:
https://wiki.hackerspace-bremen.de/ - **Hackerspace Bremen e.V.**

Permanent link:
https://wiki.hackerspace-bremen.de/mittelantraege/antraege/finanziert/2020/pybot

Last update: **2022-11-17 22:34**